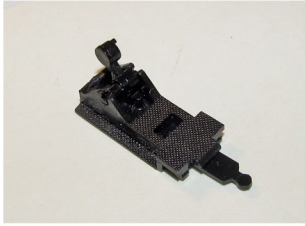
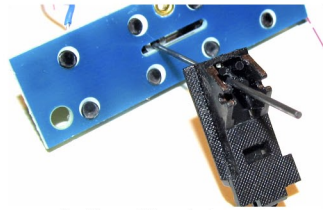


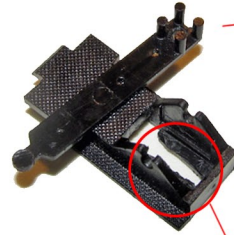
# Motor Gaugemaster para desvío Märklin K



Palanca desvío manual



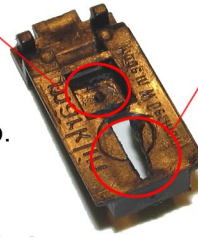
Aplicación del motor



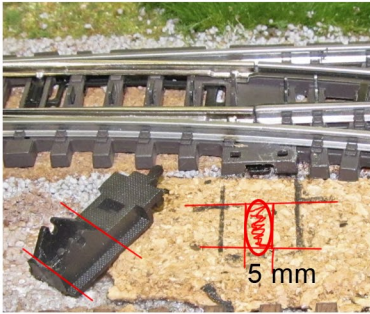
Agujero del diámetro de la varilla del motor

De ser necesario rebajar el pivote, es el enclavamiento del desvío Märklin. Si el motor Gaugemaster es sin enclavamiento sera necesario mantenerlo.

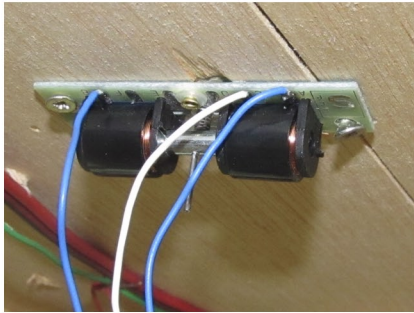
Cortar un ancho de 3 mm en el centro de la base para que la varilla se mueva libremente



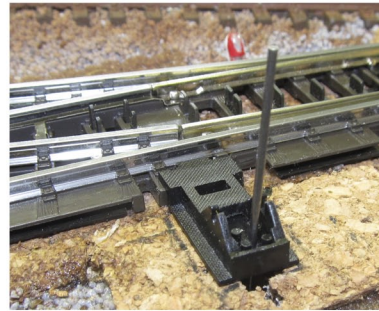
**Importante, no cortar toda la base, es necesaria si vamos a usar su propio enclavamiento**



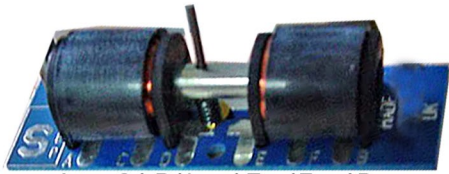
En el tablero practicar una ranura de 5 mm de ancho y de largo el recorrido de la varilla del motor, la varilla tiene que moverse libremente.



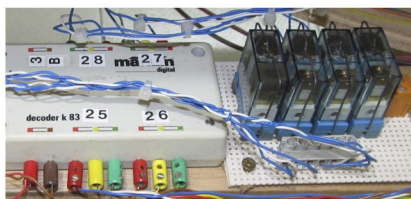
Motor situado bajo el tablero. Antes de fijarlo hay que centrar el recorrido de la varilla. asegurarse que el recorrido en ambas direcciones sea completo.



Parte superior visible, hay que cortar el sobrante de la varilla, se puede rematar con una tapeta hecha de plástico

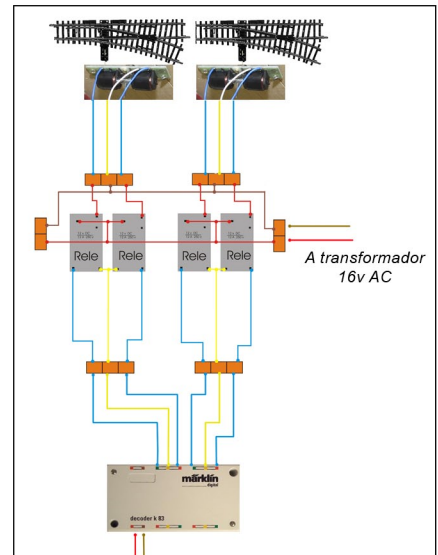


A Bobina izquierda C D E F B Bobina derecha  
Común Corazón desvío polarizado  
Lead según posición bobina



El decoder acciona los relés que a su vez accionan los motores de los desvíos.

No es aconsejable mover el motor directamente desde un decoder (K83) debido al consumo no nos da una respuesta limpia y precisa e incluso podríamos dañar el decoder. Es preferible hacerlo a través de relés. Con el impulso del decoder accionamos relés normales en electrónica (12/24 v DC un circuito) y a través del relé le damos corriente de otro transformador, para este tipo de motor la mejor respuesta me la ha dado uno de 16v AC, del tipo de los antiguos de Märklin o similar.



Esquema conexión motores a decoder por relés.